



POLITECNICO

MILANO 1863

Dati Protocollo

N° Protocollo	Prot n.0199642 del 18/11/2021 (2021-PoliCle-0199642)
Data	18/11/2021
Repertorio	Decreti 10672/2021
UOR-RPA	SGPD - ACADEMIC STAFF CAREER - Servizio gestione personale docente
RPA	312882 - EFTIMIADI ENRICO
Firmatario	245105 - SORRENTINO RAFFAELE

Dati Provvedimento

Id	77206
Destinatari	551509 - BILLO FEDERICA
Oggetto	D.D. approvazione atti -SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI /SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI_2021_ASSEGNI_DEIB_87



POLITECNICO
MILANO 1863

**AREA RISORSE UMANE E
ORGANIZZAZIONE**
Servizio Gestione Personale
Docente

EE/fb

- VISTA la Legge 09.05.1989, n. 168, "Istituzione del Ministero dell'università e della ricerca scientifica e tecnologica", e successive modificazioni;
- VISTA la Legge 07.08.1990, n. 241, "Nuove norme in materia di procedimento amministrativo e di diritto di accesso ai documenti amministrativi", e successive modificazioni;
- VISTA la Legge 30.12.2010, n. 240, "Norme in materia di organizzazione delle università, di personale accademico e reclutamento, nonché delega al Governo per incentivare la qualità e l'efficienza del sistema universitario", e in particolare l'art. 22 "Assegni di ricerca";
- VISTO il Decreto legge del 31.12.2014 n. 192, "Proroga di termini previsti da disposizioni legislative" convertito con modificazioni dalla Legge del 27.02.2015, n. 11, e in particolare l' art. 6, comma *2bis*;
- VISTO il Regolamento per il conferimento di assegni per lo svolgimento di attività di ricerca su programmi di ricerca autofinanziati emanato con D.R. n. 667/AG del 28 febbraio 2011, e successivamente modificato con DD.RR. nn. 2471 del 02.10.2012, 3455 del 13.10.2014, 4674 del 19.12.2014, 2013 del 30.04.2015, 3398 del 29.07.2016 , 8268 del 20.12.2017, 6605 del 27.09.2018 , 3983 del 29.05.2019 e 2232 del 23/12/2020 ed in particolare l'art.8;
- VISTO il Decreto del Ministro dell'Istruzione, dell'Università e della Ricerca del 09.03. 2011 n. 102, "Importo minimo assegni di ricerca - articolo 22, Legge 30.12.2010, n. 240";
- VISTO il Codice etico e di comportamento del Politecnico di Milano, emanato con D.R. del 19.04.2019, n. 3183;
- VISTO il bando emesso dal DIPARTIMENTO DI ELETTRONICA, INFORMAZIONE E BIOINGEGNERIA di indizione della selezione pubblica per il conferimento di posti n. 1 per lo svolgimento di attività di ricerca a tempo determinato per la durata di 12 mesi nell'ambito del programma di ricerca denominato "SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI /SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI_2021_ASSEGNI_DEIB_87";
- VISTO il Decreto Direttoriale rep. n. 10200 prot. n. 190571 del 08/11/2021 con il quale è stata nominata la Commissione Giudicatrice della predetta selezione pubblica;
- VISTI gli atti relativi all'espletamento della selezione medesima,

DECRETA

ART. 1 Sono approvati gli atti della selezione pubblica per il conferimento di posti n. 1 per lo svolgimento di attività di ricerca a tempo determinato per la durata di 12 mesi nell'ambito del programma di ricerca denominato "SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI /SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI_2021_ASSEGNI_DEIB_87";

ART. 2 A seguito di quanto disposto all'art. 1 è stato dichiarato vincitore, sotto condizione dell'accertamento dei requisiti prescritti:

Dott. CHOURASIYA SUMIT

IL DIRETTORE GENERALE
(Ing. Graziano Dragoni)
f.to Raffaele Sorrentino

Firmato digitalmente ai sensi del CAD - D.Lgs 82/2005 e s.m.i..

SELEZIONE PUBBLICA PER L'ATTIVAZIONE DI N. 1 ASSEGNI PER LO SVOLGIMENTO DI ATTIVITÀ DI RICERCA A TEMPO DETERMINATO DELLA DURATA DI MESI 12 PRESSO IL DIPARTIMENTO DI ELETTRONICA, INFORMAZIONE E BIOINGEGNERIA - SSD ING-INF/04 - AUTOMATICA - CODICE PROCEDURA ASSEGNI_DEIB87_2021 NELL'AMBITO DEL PROGRAMMA DI RICERCA DENOMINATO:

SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI /SVILUPPO DI UN FRAMEWORK COMUNE E MODULARE PER IL CONTROLLO DI ROBOT MOBILI_2021_ASSEGNI_DEIB_87

Allegato n. 4

GRADUATORIA DI MERITO

CRITERI	Pertinenza dei titoli di studio con il programma di ricerca oggetto della selezione	Coerenza del profilo complessivo del candidato rispetto ai contenuti del programma di ricerca oggetto della selezione	Attinenza delle pubblicazioni, delle tesi e dei prodotti scientifici presentati con il programma di ricerca oggetto della selezione	Colloquio inteso ad accertare l'attitudine del candidato alla ricerca oggetto della selezione	Totale
CHOURASIYA Sumit	12	10	3	55	80

LA COMMISSIONE

Prof. LUCA BASCETTA Professore Associato (Presidente)

Prof. LEVA ALBERTO Professore Ordinario (Componente)

Dott. GIAN PAOLO INCREMONA Ricercatore (Componente)

Firmato digitalmente ai sensi del CAD - D.Lgs 82/2005 e s.m.i.