

CURRICULUM VITAE DI REMO SALA

Nato a Casatenovo (LC) il 16 Gennaio 1961

CONTATTI

Dipartimento di Meccanica

Politecnico di Milano

Via La Masa, 1

20156 Milano

Tel. +39 02 2399-8419

Fax: +39 02 2399-8585

E-mail: remo.sala@polimi.it

STUDI ED ATTIVITÀ

1985 Laurea in Ingegneria Meccanica, indirizzo Strumentistico - Elettronico

1985 Dipendente presso IBM Italia nel reparto Attività Tecniche e Tecnologiche presso la sede di Vimercate (MI)

1987 Collaborazione per attività di ricerca e didattica con il Laboratorio di Robotica del Dipartimento di Meccanica e con ITIA-CNR

1993 Dottorato di ricerca in meccanica

1994 Ricercatore di ruolo in meccanica applicata

2002 Afferisce alla sezione di misure e tecniche sperimentali

2005

- Deposita con i colleghi A. Cigada ed E. Zappa un brevetto relativo ad un sistema di videosorveglianza innovativo basato sull'utilizzo di telecamere stereoscopiche
- Partecipa con i colleghi A. Cigada ed E. Zappa alla Start Cup Lombardia con una idea imprenditoriale legata al brevetto e si aggiudica il primo posto

2006

- Cofonda lo Spin Off del Politecnico di Milano ISS srl dedicato a sviluppare l'idea imprenditoriale del sistema di videosorveglianza stereoscopico
- Cofonda IMVG (Italian Machine Vision Group) che raggruppa le maggiori imprese italiane operanti nel settore della visione industriale e ne diventa il responsabile scientifico
- Promuove la stipula di una convenzione tra il Politecnico di Milano e l'Istituto di Medicina Legale e delle Assicurazioni allo scopo di svolgere attività congiunte di didattica e di ricerca nell'ambito misuristico

2007 Promuove la realizzazione di un laboratorio di visione artificiale all'interno del Dipartimento di Meccanica di cui ne è il responsabile scientifico; tale laboratorio viene denominato VBLab (Vision Bricks Lab) a sottolineare la volontà di realizzare moduli riutilizzabili nell'ambito delle diverse applicazioni

metrologiche; il laboratorio aderisce ad AIDAM in modo da stabilire un coordinamento con le imprese del settore. Link: www.vblab.it e www.mecc.polimi.it/ricerca/laboratori-dipartimentali/3d-vision/

- 2008 Diviene presidente del comitato scientifico delle riviste tecniche del gruppo JPublishing di cui segue le rubriche relative alla visione ed alla strumentazione
- 2009 Rifonda lo Spin-Off rifocalizzando le attività verso il mercato della visione industriale
- 2010 Lo Spin Off vince il progetto regionale SIGMA all'interno del Bando Artemide classificandosi al primo posto nella graduatorio; nel progetto che prevede lo sviluppo di sistemi di misura senza contatto con visione vengono coinvolti il Laboratorio VBLab ed altre tredici imprese
- 2011 Il laboratorio VBLab congiuntamente all'Istituto di Medicina Legale ed al centro di Telerilevamento del Polo di Lecco mette a punto un sistema per il rilievo tridimensionale della scena del crimine
- 2012 Il laboratorio VBLab partecipa come partner allo sviluppo di un sistema per la misura in tempo reale delle forme delle vele in navigazione per il nascente Laboratorio della Nautica del Polo Territoriale di Lecco
- 2013 Il laboratorio VBLab completa il progetto eGate del MIUR dedicato all'utilizzo di sistemi di rilevamento 2D e 3D per il monitoraggio delle caratteristiche e delle condizioni dei container negli interporti di scambio ferro/gomma e viceversa
- 2014 Fonda con alcuni partner industriali (Steriline di Como ed OpenUp di Bolzano) la Start Up innovativa Steriline Robotics basata su una innovativa soluzione di un sistema robotizzato per la realizzazione di farmaci personalizzati destinato ad essere installato nelle farmacie ospedaliere (www.sterilinerobotics.it)
- 2015
- Il laboratorio VBLab (in collaborazione con la Galleria del Vento) deposita un brevetto relativo ad un sistema per la misura della forma delle vele durante la navigazione e alcuni algoritmi per l'estrazione di informazioni sintetiche dalle scansioni effettuate
 - Lo Spin Off ISS completa il sistema di bin-picking 3D-CPS e ne inizia la distribuzione sul territorio nazionale ed europeo (www.issweb.it)

CURRICULUM SCIENTIFICO

I filoni di ricerca sviluppati rientrano all'interno delle tematiche delle Misure anche se le prime attività risultano essere inquadrare all'interno della Meccanica dei Sistemi con particolare riferimento alla automazione industriale ed alla robotica. Più in dettaglio gli ambiti di ricerca sviluppati sono i seguenti:

- ⇒ **Aspetti scientifici delle misure con l'utilizzo di sistemi di visione**
- ⇒ **Sistemi di misura tridimensionali basati sull'utilizzo di telecamere stereoscopiche e TOF con applicazioni in ambito medico**
- ⇒ **Applicazione di sistemi di misura senza contatto in ambito forense**
- ⇒ **Sistemi di misura tridimensionali basati sull'utilizzo di telecamere stereoscopiche con applicazioni in ambito industriale**
- ⇒ **Sistemi termografici**
- ⇒ **Sistemi di calibrazione e misura basate sulla sensorizzazione di catene cinematiche**
- ⇒ **Applicazioni di sistemi robotizzati a fini diagnostici e chirurgici**
- ⇒ **Telecontrollo di sistemi robotizzati**
- ⇒ **Aspetti misuristici e meccanici delle catene cinematiche aperte**
- ⇒ **Assemblaggio automatico**
- ⇒ **Applicazioni alla produzione meccanica di sistemi innovativi**